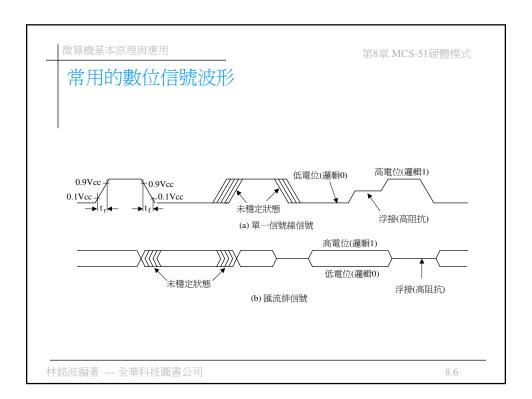


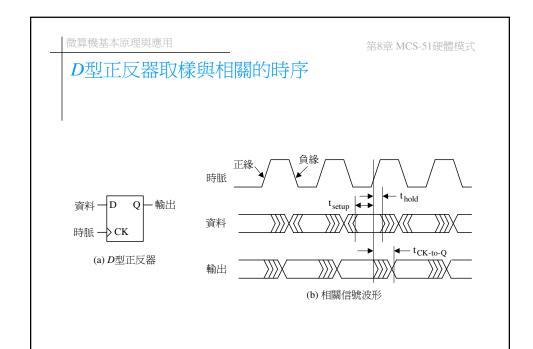
第8章 MCS-51硬體模式

I/O埠3的副功能

埠位元	副功能
P3.0	RxD (串列輸入埠)
P3.1	TxD (串列輸出埠)
P3.2	INTO (外部中斷輸入 0)
P3.3	INT1 (外部中斷輸入 1)
P3.4	T0 (定時器 0 外部輸入)
P3.5	T1(定時器1外部輸入)
P3.6	WR (外部資料記憶器寫入控制)
P3.7	RD (外部資料記憶器讀取控制)

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司





8.7

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

第8章 MCS-51硬體模式

MCS-51的外加時脈信號之時序參數值(AT89C51)

符號	參數	最小値	最大値	單位
1/t _{CLCL}	時脈頻率	0	24	MHz
t _{CLCL}	時脈週期	41.6		ns
t _{CHCX}	高電位期間	15		ns
t _{CLCX}	低電位期間	15		ns
t _{CLCH}	上升時間		20	ns
t _{CHCL}	下降時間		20	ns

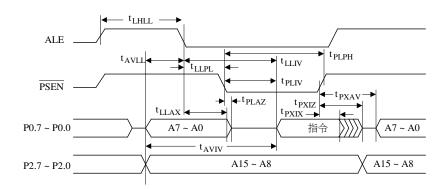
林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

8.9

微算機基本原理與應用

第8章 MCS-51硬體模式

MCS-51外部程式記憶器讀取週期時序圖



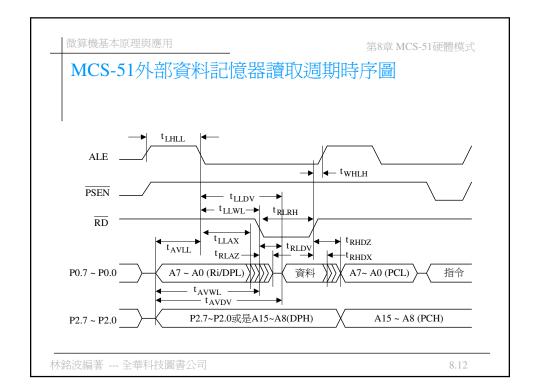
林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

第8章 MCS-51硬體模式

AT89C51外部程式記憶器讀取週期之時序參數值 (12與24 MHz)

<i>የተ</i> ባው	允 申标	12 N	ИHz	24 N	開冶	
符號	參數	最小値	最大値	最小値	最大値	單位
t_{LHLL}	ALE 脈波寬度	127		43		ns
t _{AVLL}	位址成立到 ALE 爲低電位	28		28		ns
t_{LLAX}	ALE 爲低電位後的位址持住時間	48		21		ns
t_{LLIV}	ALE 爲低電位到成立的指令輸入		233		101	ns
t_{LLPL}	ALE 爲低電位到 PSEN 爲低電位	43		28		ns
t_{PLPH}	PSEN 脈波寬度	205		104		ns
t _{PLIV}	PSEN 爲低電位到成立的指令輸入		145		80	ns
t_{PXIX}	PSEN 爲低電位後的指令持住時間	0		0		ns
t_{PXIZ}	PSEN 爲低電位後到指令變爲浮接		59		31	ns
t_{PXAV}	PSEN 爲低電位到成立的位址	75		33		ns
t_{AVIV}	位址到成立的指令輸入		312		153	ns
t_{PLAZ}	PSEN 爲低電位到位址變爲浮接		10		10	ns

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

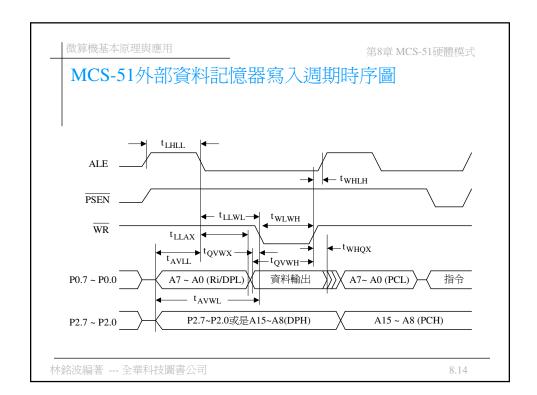


第8章 MCS-51硬體模式

AT89C51外部資料記憶器讀取週期之時序參數值 (12與24 MHz)

符號	參數		ИHz	24 N	ИHz	單位
付號	参数	最小値	最大値	最小値	最大値	単位
t_{LHLL}	ALE 脈波寬度	127		43		ns
t_{AVLL}	位址成立到 ALE 爲低電位	28		28		ns
t_{LLAX}	ALE 爲低電位後的位址持住時間	48		21		ns
t_{RLRH}	RD 脈波寬度	400		150		ns
$t_{\rm RLDV}$	RD 爲低電位到成立的資料輸入		252		118	ns
$t_{\rm RHDX}$	RD 爲高電位後的資料持住時間	0		0		ns
t_{RHDZ}	RD 爲高電位後到資料變爲浮接		97		55	ns
t_{LLDV}	ALE 爲低電位到成立的資料輸入		517		183	ns
$t_{\rm AVDV}$	位址到成立的資料輸入		585		210	ns
t_{LLWL}	ALE 爲低電位到RD 或WR 爲低電位	200	300	75	175	ns
$t_{\rm AVWL}$	位址到RD 或WR 爲低電位	203		91		ns
t_{RLAZ}	RD 爲低電位後到位址變爲浮接		0		0	ns
$t_{\rm WHLH}$	RD 或 WR 爲高電位到 ALE 爲高電位	43	123	21	66	ns

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司



第8章 MCS-51硬體模式

AT89C51外部資料記憶器寫入週期之時序參數值 (12與24 MHz)

符號	參數	12 MHz		24 N	單位	
1寸5元		最小值	最大値	最小値	最大値	里似
t_{LHLL}	ALE 脈波寬度	127		43		ns
t_{AVLL}	位址成立到 ALE 爲低電位	28		28		ns
$t_{\rm LLAX}$	ALE 爲低電位後的位址持住時間	48		21		ns
$t_{\rm WLWH}$	WR 脈波寬度	400		150		ns
$t_{\rm LLWL}$	ALE 爲低電位到 RD 或 WR 爲低電位	200	300	75	175	ns
$t_{\rm AVWL}$	位址到RD 或WR 爲低電位	203		91		ns
t_{QVWX}	資料成立到WR 轉態	23		21		ns
t_{QVWH}	資料成立到WR 爲高電位	433		172		ns
t_{WHQX}	WR 爲高電位後的資料持住時間	33		21		ns
$t_{\rm WHLH}$	RD 或 WR 爲高電位到 ALE爲高電位	43	123	21	66	ns

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

8.15

微算機基本原理與應用

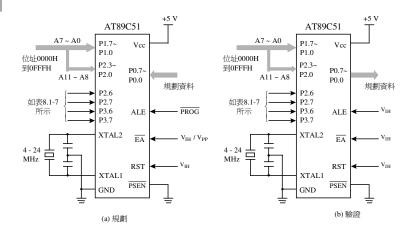
第8章 MCS-51硬體模式

AT89C51元件的規劃方式區分方法

	$V_{PP} = 12 \text{ V}$	$V_{PP} = 5 \text{ V}$
	AT89C51	AT89C51
包裝上的註記	XXXX	xxxx-5
	yyww	yyww
	(030H) = 1EH	(030H) = 1EH
元件識別碼	(031H) = 51H	(031H) = 51H
	(032H) = FFH	(032H) = 05H

第8章 MCS-51硬體模式

AT89C51內部程式記憶器規劃與驗證



林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

8.17

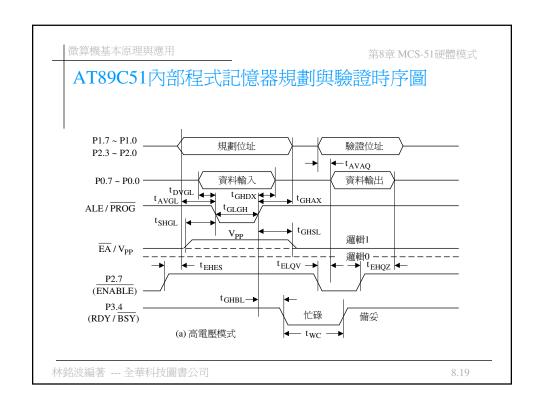
微算機基本原理與應用

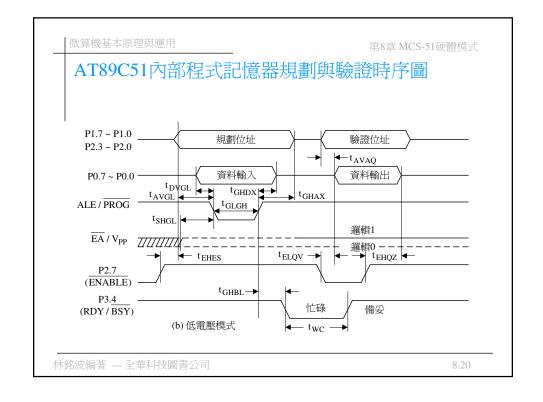
第8章 MCS-51硬體模式

AT89C51內部程式記憶器的規劃與驗證

模式	7	RST	PSEN	ALE / PROG	EA / V _{PP}	P2.6	P2.7	P3.6	P3.7
寫入資料(規	見劃)	Н	L	7	H/12 V	L	Н	Н	Н
讀取資料(縣	僉證)	Н	L	Н	Н	L	L	Н	Н
鎖住位元	位元	Н	L	7	H/12 V	Н	Н	Н	Н
1									
	位元 2	Н	L	7	H/12 V	H	Н	L	L
	位元 3	Н	L	7	H/12 V	Н	L	Н	L
晶片清除		Н	L	7	H/12 V	Н	L	L	L
讀取識別碼	į	Н	L	Н	Н	L	L	L	L

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司





第8章 MCS-51硬體模式

AT89C51內部程式記憶器規劃與驗證時序參數值

符號	參數	最小値	最大値	單位
V_{pp}	規劃致能電壓(只使用在高電位模式)	11.5	12.5	V
I_{PP}	規劃致能電流(只使用在高電位模式)		1.0	mA
$1/t_{CLCL}$	時脈頻率	4	24	MHz
t_{AVGL}	相對於PROG 爲低電位的位址設定時間	$48t_{CLCL}$		ns
t_{GHAX}	相對於PROG 爲低電位的位址持住時間	$48t_{CLCL}$		ns
t_{DVGL}	相對於PROG 爲低電位的資料設定時間	$48t_{CLCL}$		ns
t_{GHDX}	相對於PROG 爲低電位的資料持住時間	$48t_{CLCL}$		ns
t _{EHSH}	P2.7 爲高電位後到VPP 的時間	$48t_{CLCL}$		ns
t_{SHGL}	相對於PROG 爲低電位的Vpp 設定時間	10		μs
t_{GHSL}	相對於PROG 爲高電位的VPP 持住時間	10		μs
t_{GLGH}	PROG 脈波寬度	1	110	μs
t_{AVAQ}	位址到資料的成立時間		$48t_{CLCL}$	ns
t_{ELQV}	P2.7 爲低電位到資料成立的時間		$48t_{\mathrm{CLCL}}$	ns
$t_{ EHQV}$	P2.7 爲低電位到資料浮接的時間		$48t_{\rm CLCL}$	ns
t_{GHBL}	PROG 爲高電位到 BUSY 變爲低電位的時間		1.0	μs
t_{WC}	位元組寫入週期		2.0	ms

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

8.21

微算機基本原理與應用

第8章 MCS-51硬體模式

程式記憶器的規劃

AT89C51 程式記憶器規劃程序

BEGIN:

- 1. 輸入適當的位址信號,選定欲規劃的位置。
- 2. 在資料匯流排,輸入適當的資料信號。
- 3. 啓動適當組合的控制信號。
- 4. 若爲高電壓規劃模式,提升 EA/V_{PP} 爲 12V。
- 5. 啟動 ALE / PROG 脈波一次,以寫入一個位元組資料於記憶器中,或是規劃鎖住位元。
- 6. 重複上述步驟 1 到 5 的動作,適當的改變位址與資料信號值,直到整個記憶器或是資料檔耗盡爲止。

END

第8章 MCS-51硬體模式

MCS-51鎖住位元的功能

模式	LB1	LB2	LB3	保護功能
1	U	U	U	不具有程式鎖住功能。
2	P	U	U	在重置後取樣並且鎖住EA 信號,禁止進一步的規劃內部程式記憶器;由外部程式記憶器執行的 MOVC 指令,禁止自內部程式記憶器中讀取指令碼。
3	P	P	U	與模式 2 相同,並且禁止程式記憶器 的驗證。
4	P	P	P	與模式3相同,並且禁止外部執行。

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

8.23

微算機基本原理與應用

第8章 MCS-51硬體模式

AT89C51輸入與輸出電氣特性

$V_{IL} = 0.9 \text{ V(max)}$	$V_{IH} = 1.9 \text{ V(min)}$	$V_{OL} = 0.45 \text{ V(max)}$	$V_{OH} = 2.4 \text{ V(min)}$
$I_{\rm IL}$ = - 50 μA	$I_{IH} = -1 \mu A$	$I_{OL} = 1.6 \text{ mA(min)}$	$I_{OH} = -60 \mu\text{A(min)}$

第8章 MCS-51硬體模式

AT89C51對各種邏輯族系的元件之扇出數目

	I _{IL}	I _{IH}	I _{OL}	I _{OH}	AT89C51 的扇出
74LSxx	-0.4 mA	20 μΑ	8 mA	-0.4 mA	3
74Fxx	-0.6 mA	20 μΑ	20 mA	-1.0 mA	2
74Sxx	-2.0 mA	50 μA	20 mA	-1.0 mA	1
74ALSxx	-0.2 mA	20 μA	4.0 mA	-0.4 mA	3
74HC/HCTxx	-0.1 μA	0.1 μΑ	4 mA	-4 mA	600

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

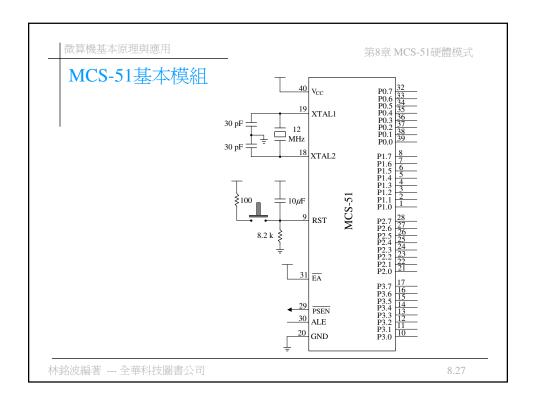
8.25

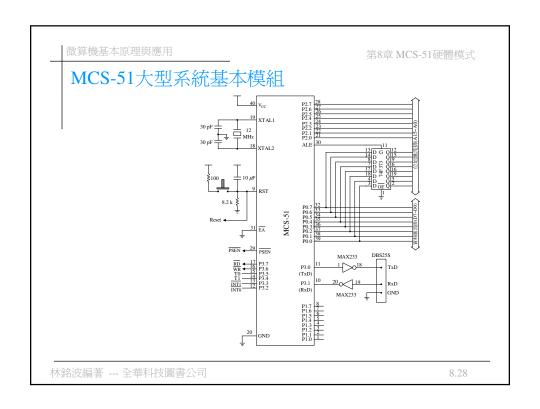
微算機基本原理與應用

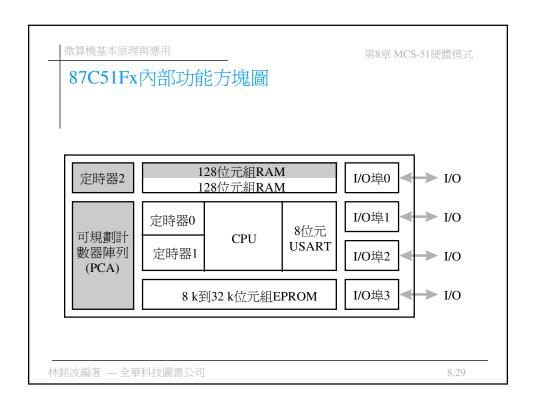
第8章 MCS-51硬體模式

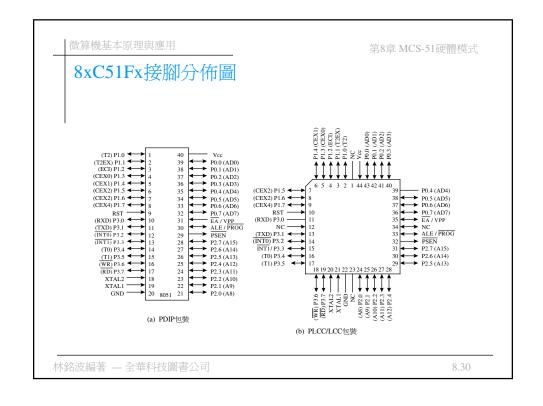
各種族系的138/373元件特性資料

373	74F	74HCT	74LS	74S	74AS	74ALS
設定時間(min)(ns)	2	13	5	0	2	10
持住時間(min)(ns)	3	10	20	10	3	7
傳播延遲(max)(ns)	13	44	30	18	11.5	23
138						
傳播延遲(max)(ns)	8.5	45	41	12	10	22







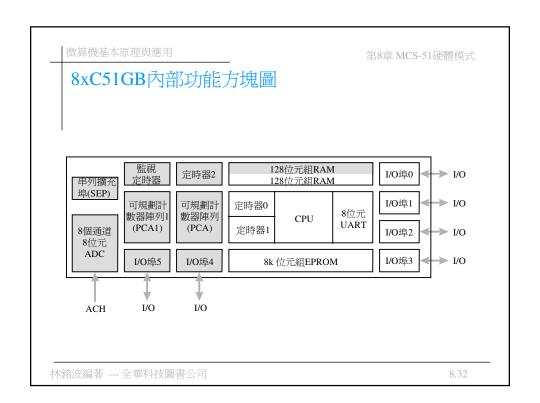


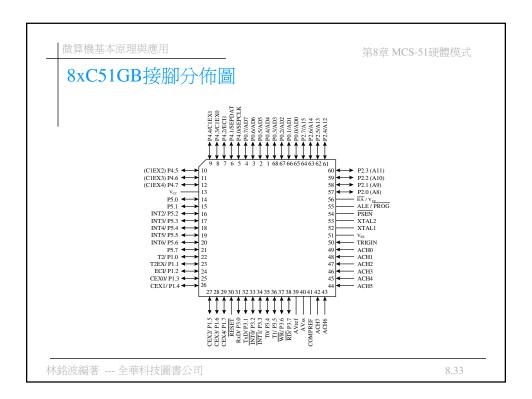
第8章 MCS-51硬體模式

8xC51Fx I/O埠1的副功能

埠位元	副功能
P1.0	T2(定時器2的外部計數輸入)
P1.1	T2EX(定時器 2 的捕捉、重新載入觸發、及方向控制)
P1.2	ECI (PCA 的外部計數輸入)
P1.3	CEX0 (比較與捕捉模組 0 的外部 I/O)
P1.4	CEX1 (比較與捕捉模組 1 的外部 I/O)
P1.5	CEX2 (比較與捕捉模組 2 的外部 I/O)
P1.6	CEX3 (比較與捕捉模組 3 的外部 I/O)
P1.7	CEX4 (比較與捕捉模組 4 的外部 I/O)

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司





第8章 MCS-51硬體模式

8xC51GB I/O埠1的副功能

埠位元	副功能
P1.0	T2 (定時器 2 的外部計數輸入)
P1.1	T2EX(定時器 2 的捕捉、重新載入觸發、及方向控制)
P1.2	ECI (PCA 的外部計數輸入)
P1.3	CEX0 (比較與捕捉模組 0 的外部 I/O)
P1.4	CEX1 (比較與捕捉模組 1 的外部 I/O)
P1.5	CEX2 (比較與捕捉模組 2 的外部 I/O)
P1.6	CEX3 (比較與捕捉模組 3 的外部 I/O)
P1.7	CEX4 (比較與捕捉模組 4 的外部 I/O)

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

第8章 MCS-51硬體模式

8xC51GB I/O埠3的副功能

埠位元	副功能
P3.0	RxD (串列輸入埠)
P3.1	TxD (串列輸出埠)
P3.2	INTO (外部中斷輸入 0)
P3.3	INT1 (外部中斷輸入 1)
P3.4	T0 (定時器 0 外部輸入)
P3.5	T1 (定時器 1 外部輸入)
P3.6	WR (外部資料記憶器寫入控制)
P3.7	RD (外部資料記憶器讀取控制)

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

8.35

微算機基本原理與應用

第8章 MCS-51硬體模式

8xC51GB I/O埠4的副功能

埠位元	副功能
P4.0	SEPCLK (SEP 的外部時脈輸入)
P4.1	SEPDAT (SEP 的資料 I/O)
	ECII (PCA1 的外部計數輸入)
P4.3	C1EX0 (PCA1 比較與捕捉模組 0 的外部 I/O)
P4.4	C1EX1 (PCA1 比較與捕捉模組 1 的外部 I/O)
	C1EX2 (PCA1 比較與捕捉模組 2 的外部 I/O)
P4.6	C1EX3 (PCA1 比較與捕捉模組 3 的外部 I/O)
P4.7	C1EX4 (PCA1 比較與捕捉模組 4 的外部 I/O)

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司

第8章 MCS-51硬體模式

8xC51GB I/O埠5的副功能

埠位元	副功能
P5.2	外部中斷要求輸入(INT2)
P5.3	外部中斷要求輸入(INT3)
P5.4	外部中斷要求輸入(INT4)
P5.5	外部中斷要求輸入(INT5)
P5.6	外部中斷要求輸入(INT6)

林銘波編著 --- 全華科技圖書公司